

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Andre, J. A. (2016). SISTEM SECURITY WEBCAM DENGAN MENGGUNAKAN MICROSOFT VISUAL. *Jurnal Teknologi dan Sistem Informasi UNIVRAB*, 1-13.
- [2] Arduino. (2020, Maret 11). *Arduino Uno Rev3*. Retrieved from Arduino Uno Rev3: <https://www.arduino.cc/en/main/arduinoBoardUno>
- [3] Arifin, M., Joni, K., & Ulum, M. (2019). Penentuan Kualitas Warna Batu Blue Sapphire Dengan Image Processing Menggunakan Metode RGB To HSV . 1-8.
- [4] Bapat, K. (2017). *Temukan Center Of A Blob (Centroid) menggunakan OpenCv (c ++ / Python)*. Retrieved from [learnopencv.com: https://www.learnopencv.com/find-center-of-blob-centroid-using-opencv-cpp-python/&prev=search&pto=aue](https://www.learnopencv.com/find-center-of-blob-centroid-using-opencv-cpp-python/&prev=search&pto=aue)
- [5] Deni Dwi Yudhistira, M. (2020). Pengenalan Mikrokontroler Arduino UNO. 1-8.
- [6] Hidayat, E. Y., & Prasetyo, T. B. (2019). Identifikasi Kualitas Fisik Tabung LPG 3 kg menggunakan Blob Detection dan Fitur Warna RGB to HSV . *JURNAL EKSPLORA INFORMATIKA* , 1-8.
- [7] Kadir, & susanto. (2013). *Teori dan Aplikasi Pengolahan citra*.
- [8] Kautsar, Al, H. V., Adi, & Kusworo. (2016). Implementasi Object Tracking untuk Mendeteksi dan Menghitung Jumlah Kendaraan Secara Otomatis Menggunakan Metode kalman Filter dan Gaussian Mixture Model. 1-8.
- [9] Prana, D. (2015, juli 25). Retrieved from [eprints.polsri.ac.id: http://eprints.polsri.ac.id/2775/3/2%20-%20BAB%20II.pdf](http://eprints.polsri.ac.id/2775/3/2%20-%20BAB%20II.pdf).
- [10] Satria, E. (2017). MODUL ELEKTRONIKA DAN MEKATRONIKA MOTOR SERVO . *BUKU SERIAL REVITALISASI SMK*, 1-87.

- [11] simon, A. (2018). Implementasi Metode Color Model Filtering HSV untuk Mendeteksi Bola pada Robot Sepak Bola Beroda. *Departemen Teknik Industri*, 1-57.
- [12] Sya'dyah, H., & Khoiriyah. (2017). Sistem Informasi Pengarsipan Surat Masuk dan Surat Keluar Menggunakan Python dan MySQL. 1-8.
- [13] Yunardi, R. T., Mardhiyah, A. W., Yahya, M. H., & Arisgraha, d. F. (2019). Desain dan Implementasi Visual Object Tracking Menggunakan Pan and Tilt Vision System . *Elkha*, 1-8.

